

autor dokumentu: Rafał Stefański

Tłumaczenie λY -termów na schematy rekurencyjne

Pokażemy że dla każdego λY -termu można skonstruować schemat rekurencyjny który generuje to samo drzewo.

Weźmy dowolny zamknięty (czyli bez zmiennych wolnych) λY -term M_0 typu o i o złożoności n . Na początek skonstruujemy równoważny schemat rekurencyjny rzędu co najwyżej $n + 1$. Zbiorem nieterminali tego schematu będzie $R = \{\langle N \rangle \mid N \text{ jest podtermem } M_0\}$, a nieterminal startowy to $\langle M_0 \rangle$. Oznaczmy przez $\overrightarrow{\text{FV}}(N)$ wektor zmiennych wolnych λY -termu N (zakładamy w tym celu jakiś porządek liniowy na nazwach zmiennych). Jeśli $\overrightarrow{\text{FV}}(N) = (x_1^{\alpha_1}, x_2^{\alpha_2}, \dots, x_n^{\alpha_n})$ oraz N jest typu α , to nieterminal $\langle N \rangle$ jest typu $\alpha_1 \rightarrow \alpha_2 \rightarrow \dots \rightarrow \alpha_n \rightarrow \alpha$.

Podajmy reguły wyprowadzeń, zaczynając od reguły dla aplikacji:

$$\langle N_1 N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1 N_2) \vec{t} \longrightarrow \langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1) \left(\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2) \right) \vec{t}.$$

Zatrzymajmy się na chwilę przy tej regule. Symbol $\langle N_1 N_2 \rangle$ jest typu $\alpha_1 \rightarrow \alpha_2 \rightarrow \dots \rightarrow \alpha_n \rightarrow \alpha$, gdzie α to typ termu $N_1 N_2$. Możemy założyć, że $\alpha = \beta_1 \rightarrow \beta_2 \rightarrow \dots \rightarrow \beta_m \rightarrow o$. Przy takich oznaczeniach wektor $\overrightarrow{\text{FV}}(N_1 N_2)$ odpowiada za pierwsze n zmiennych typu $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$, a wektor \vec{t} odpowiada za kolejne m zmiennych typu $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m$. Pierwszą część argumentów stanowi, w związku z tym, wartościowanie zmiennych wolnych termu $N_1 N_2$. Rozdzielamy je pomiędzy termy N_1 i N_2 (każda ze zmiennych wolnych może występować tylko w N_1 , tylko w N_2 , bądź jednocześnie w N_1 i N_2) i otrzymujemy wyrażenia $\langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1)$ oraz $\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2)$, o typach równych odpowiednio typom termów N_1 i N_2 . Skoro term $N_1 N_2$ jest poprawnym termem, to N_1 musi być typu $\gamma \rightarrow \alpha$ a, N_2 typu γ , dla pewnego typu γ . Możemy, więc podać $\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2)$ jako argument do $\langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1)$, otrzymując $\langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1) \left(\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2) \right)$, typu α . Przypominając sobie, że $\alpha = \beta_1 \rightarrow \beta_2 \rightarrow \dots \rightarrow \beta_m \rightarrow o$, możemy podać \vec{t} jako argumenty do otrzymanego wyrażenia, tak by otrzymać $\langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1) \left(\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2) \right) \vec{t}$ typu o .

Poniższe reguły wyprowadzeń opierają się na tej podobnej zasadzie:

- aplikacja: $\langle N_1 N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1 N_2) \vec{t} \longrightarrow \langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1) \left(\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2) \right) \vec{t}$,
- lambda-abstrakcja: $\langle \lambda y.P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(\lambda y.P) y \vec{t} \longrightarrow \langle P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(P) \vec{t}$,
- zmienna: $\langle y \rangle y \vec{t} \longrightarrow y \vec{t}$,
- konstruktor drzewa: $\langle a N_1 N_2 \dots N_k \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(a N_1 N_2 \dots N_k) \longrightarrow a \left(\langle N_1 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_1) \right) \left(\langle N_2 \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_2) \right) \dots \left(\langle N_k \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(N_k) \right)$,
- Y(1): $\langle Yx.P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(Yx.P) \vec{t} \longrightarrow \langle P \rangle \vec{z}_1 \left(\langle Yx.P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(Yx.P) \right) \vec{z}_2 \vec{t}$ gdy $\overrightarrow{\text{FV}}(P) = (\vec{z}_1, x, \vec{z}_2)$,
- Y(2): $\langle Yx.P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(Yx.P) \vec{t} \longrightarrow \langle P \rangle \overrightarrow{\text{FV}}(P) \vec{t}$ gdy $\vec{x} \notin \overrightarrow{\text{FV}}(P)$.

Ten, raczej intuicyjnie utworzony, schemat rekurencyjny istotnie generuje to samo drzewo, co wyjściowy λY -term. Precyzyjny dowód zostawiamy, jako ćwiczenie, dla słuchacza.

Przykład:

Dla λY -termu $M_0 = Yx.a x x$, otrzymujemy następujący schemat:

$$\begin{aligned} \langle M_0 \rangle &\longrightarrow \langle a x x \rangle \langle M_0 \rangle \\ \langle a x x \rangle x &\longrightarrow a (\langle x \rangle x) (\langle x \rangle x) \\ \langle x \rangle x &\longrightarrow x \end{aligned}$$

Powyższy przykład pokazuje, że rząd wynikowego schematu może wzrosnąć o 1 względem złożoności λY -termu. W powyższym przykładzie złożoność M_0 wynosi 0—wszystkie jego podtermy ($Yx.a x x$, $a x x$ oraz x) mają typ o . Natomiast wynikowy schemat jest rzędu 1, ponieważ nieterminal $\langle a x x \rangle$ jest typu $o \rightarrow o$. W dalszej części wykładu pokażemy, że można tak przetłumaczyć każdy λY -term na schemat rekurencyjny, by rząd wynikowego schematu był nie większy niż złożoność tego λY -termu. Zdefiniujmy w tym celu postać kanoniczną dla λY -termów.

Postać kanoniczna λY termów

Weźmy dowolny zamknięty λY -term M_0 typu o . Dla każdego N , będącego podtermem M_0 możemy zdefiniować rozłączne zbiory:

- $FV_\lambda(N)$ – zmienne wolne wyrażenia N , które w M_0 są związane przez wyrażenie $\lambda x.(...)$,
- $FV_Y(N)$ – zmienne wolne wyrażenia N , które w M_0 są związane przez wyrażenie $Yy.(...)$.

Aby zrobić to bardziej formalnie, powinniśmy podzielić zbiór wszystkich nazw zmiennych na rozłączne zbiory Var_λ i Var_Y oraz zakładać (bez straty ogólności), że wyrażenia $\lambda x.(...)$ używają wyłącznie nazw zmiennych $x \in \text{Var}_\lambda$, natomiast wyrażenia $Yy.(...)$ wyłącznie nazw zmiennych $y \in \text{Var}_Y$. Wówczas $FV_\lambda(N)$ oraz $FV_Y(N)$ nie zależą od nadtermu M_0 .

Przykładowo dla $M_0 = (\lambda f.Yx.f x)(\lambda z.a z)$ oraz podkreślonego podtermu $N = f x$, $FV_\lambda(N) = f$, oraz $FV_Y(N) = x$.

Powiemy, że λY -term jest w postaci kanonicznej, gdy dla każdego jego podtermu N postaci $Yx.P$, $FV_\lambda(N) = \emptyset$. Czyli w każdym jego podtermie postaci $Yx.P$ wszystkie zmienne wolne pochodzą z wyrażen postaci $Yz.(...)$.

Na marginesie warto dodać, że opisana na poprzednim wykładzie konstrukcja λY -termów ze schematów rekurencyjnych produkuje termy w postaci kanonicznej.

λY -term M_0 z poprzedniego przykładu nie jest w postaci kanonicznej, gdyż jego podterm $K = Yx.f x$ zawiera zmienną wolną f , która pochodzi z wyrażenia λ (innymi słowy: $FV_\lambda(K) = \{f\} \neq \emptyset$). Można jednak ten term przepisać tak by był w postaci kanonicznej i generował to samo drzewo:

$$M'_0 = (\lambda \varphi.(Yx.\lambda f.f(x f)) \varphi)(\lambda z.a z)$$

Nie jest to przypadek—każdy term można przepisać w taki sposób, o czym mówi lemat, który za chwilę udowodnimy.

Lemat. *Każdy zamknięty λY -term typu o można przekształcić do termu w postaci kanonicznej, który generuje to samo drzewo, co term wyjściowy, nie zwiększając przy tym jego złożoności.*

Dowód tego lematu wygląda następująco. Idąc od zewnątrz wyrażenia M_0 zastępujemy wszystkie podtermy postaci $Yx.P$ na

$$(Yz.\lambda \vec{y}.P[z \vec{y}/x]) \vec{y}, \quad \text{gdzie } \vec{y} = \overline{FV_\lambda(P)}.$$

Tym sposobem wiążemy wszystkie zmienne z $FV_\lambda(P)$ przez lambdę znajdującą się wewnątrz $Yz.(...)$, dzięki czemu żadna zmienna wewnątrz wyrażenia Y nie jest związana przez zewnętrzną lambdę.

Formalnie, możemy to zdefiniować za pomocą następującej operacji naprawiania, przypisującej dowolnemu termowi N term $(N)\downarrow$. Dla zmiennej nic nie zmieniamy, a dla aplikacji, lambdy i konstruktora drzewa naprawiamy podtermy:

$$(x)\downarrow = x, \quad (KL)\downarrow = (K)\downarrow(L)\downarrow, \quad (\lambda x.K)\downarrow = \lambda x.(K)\downarrow \quad (a K_1 \dots K_r)\downarrow = a(K_1)\downarrow \dots (K_r)\downarrow.$$

Pozostaje przypadek operatora Y , w którym postępujemy zgodnie z zapowiedzią:

$$(Yx.P)\downarrow = (Yz.\lambda \vec{y}.(P[z \vec{y}/x])\downarrow) \vec{y}, \quad \text{gdzie } \vec{y} = \overline{FV_\lambda(P)}. \quad (1)$$

Powyższa definicja jest przez indukcję po parze: liczba operatorów Y w termie, rozmiar termu (choć term $P[z \vec{y}/x]$ nie musi być mniejszy niż $Yx.P$, to jednak zawiera o jeden operator Y mniej).

Łatwo zauważyć, że $FV_\lambda((N)\downarrow) = FV_\lambda(N)$ dla każdego termu N . Wynika z tego, że w przypadku operatora Y mamy $FV_\lambda(\lambda \vec{y}.(P[z \vec{y}/x])\downarrow) = \emptyset$, gdyż $FV_\lambda((P[z \vec{y}/x])\downarrow) = FV_\lambda((P[z \vec{y}/x]))$ zawiera dokładnie zmienne z \vec{y} . Zatem $(M_0)\downarrow$ jest w postaci kanonicznej.¹

Pozostaje uzasadnić, że operacja naprawiania nie zwiększa złożoności. Konkretnie: uzasadnimy, że jeśli $\text{comp}(N) \leq n$ oraz wszystkie zmienne z $FV_\lambda(N)$ są rzędu co najwyżej $n-1$, to $\text{comp}((N)\downarrow) \leq n$. Przypadek zmiennej jest oczywisty. W przypadku aplikacji i konstruktora drzewa korzystamy bezpośrednio z założenia indukcyjnego oraz z tego, że termy $(N)\downarrow$ i N mają ten sam typ. Dla lambda-abstrakcji $\lambda x.K$ podobnie; ważne jest przy tym, że $\text{ord}(x) < \text{ord}(\lambda x.K) \leq n$.

¹Zauważmy, że gdybyśmy w (1) zastąpili $(P[z \vec{y}/x])\downarrow$ przez $(P)\downarrow[z \vec{y}/x]$ (czyli wykonywali zamiany zaczynając od wewnątrz termu, a nie od zewnątrz), to wynikowy term nie musiałby być w postaci kanonicznej. Może się bowiem zdarzyć, że podstawienie $z \vec{y}$ za x popsuje kanoniczność termu $(P)\downarrow$ —w $(P)\downarrow$ może istnieć podterm postaci $Yt.(...)$, w którym niektóre zmienne z \vec{y} nie występują, natomiast po podstawieniu $z \vec{y}$ za x zaczną występować.

Pozostaje przypadek termu $Yx.P$. Przyjmijmy oznaczenia jak w (1); niech dodatkowo α będzie typem zmiennej x oraz niech $\vec{y} = (y_1^{\beta_1}, \dots, y_k^{\beta_k})$. Wówczas podtermy $z y_1 \dots y_i$ (dla $0 \leq i \leq k$) mają typ $\beta_{i+1} \rightarrow \dots \rightarrow \beta_k \rightarrow \alpha$. Rząd tego typu jest nie większy niż n , gdyż x (czyli α) ma rząd nie większy niż n , a zmienne y_j (czyli typy β_j) mają rząd nie większy niż $n - 1$. Wynika z tego, że $\text{comp}(P[z \vec{y}/x]) \leq n$, czyli z założenia indukcyjnego także $\text{comp}((P[z \vec{y}/x])\downarrow) \leq n$. Termy $\lambda y_{i+1} \dots \lambda y_k. (P[z \vec{y}/x])\downarrow$ oraz $(Yz.\lambda \vec{y}. (P[z \vec{y}/x])\downarrow) y_1 \dots y_i$ (dla $0 \leq i \leq k$) mają typ $\beta_{i+1} \rightarrow \dots \rightarrow \beta_k \rightarrow \alpha$, który jest rzędu co najwyżej n , a zatem $\text{comp}((Yx.P)\downarrow) \leq n$.

Tłumaczenie λY -termów w postaci kanonicznej na schematy rekurencyjne, z zachowaniem rzędu

Zachowująca rząd konstrukcja schematu rekurencyjnego generującego to samo drzewo co dany λY -term M_0 jest bardzo podobna do poprzedniej konstrukcji. Zbiór nieterminali pozostaje ten sam. Tym razem podczas określania typu nieterminala patrzymy tylko na zmienne wolne wprowadzone przez lambda abstrakcję. Tak więc jeśli $\overline{\text{FV}}_\lambda(N) = (x_1^{\alpha_1}, x_2^{\alpha_2}, \dots, x_n^{\alpha_n})$ oraz N jest typu α , to nieterminal $\langle N \rangle$ jest typu $\alpha_1 \rightarrow \alpha_2 \rightarrow \dots \rightarrow \alpha_n \rightarrow \alpha$. Większość reguł wyprowadzenia pozostaje praktycznie bez zmian. Różnią się tylko reguły wyprowadzenia dla zmiennych i Y -termów:

- $Y: \langle Yx.P \rangle \overline{\text{FV}}_\lambda(P) \vec{t} \longrightarrow \langle P \rangle \overline{\text{FV}}(P) \vec{t}$,
- zmienna(1): $\langle x \rangle x \vec{t} \longrightarrow x \vec{t}$, gdy zmienna y została wprowadzona przez term postaci $\lambda x.(\dots)$,
- zmienna(2): $\langle y \rangle \vec{t} \longrightarrow \langle P \rangle \vec{t}$, gdy zmienna y została wprowadzona przez term $Yy.P$.

Chcąc, aby term P w regule „zmienna(2)” był jednoznacznie wyznaczony, musimy założyć, że każde wyrażenie postaci $Yy.P$ używa innej nazwy zmiennej. Założenie to możemy poczynić nie tracąc przy tym ogólności. Zauważmy też, że reguła ta ma sens tylko dlatego, że $\text{FV}_\lambda(P) = \emptyset$: gdyby tak nie było, to powinniśmy podać do $\langle P \rangle$, jako początkowe argumenty, wartości podstawione za zmienne wolne, a wartości tych w tym miejscu nie mielibyśmy skąd wziąć.

Przykład:

Dla λY -termu $M_0 = Yx.a x x$ (będącego w postaci kanonicznej) otrzymujemy następujący schemat rzędu 0:

$$\begin{aligned} \langle M_0 \rangle &\longrightarrow \langle a x x \rangle \\ \langle a x x \rangle &\longrightarrow a \langle x \rangle \langle x \rangle \\ \langle x \rangle &\longrightarrow \langle M_0 \rangle \end{aligned}$$

Rozmiar powstałego schematu

Przypomnijmy, że nieterminaly powstałego schematu odpowiadają podtermom naszego λY -termu. Typy tych nieterminali są nieco bardziej złożone niż typy odpowiadających im podtermów, ale różnią się tylko tym, że dodajemy (jednorazowo) jako argumenty listę zmiennych wolnych danego podtermu; wiemy jednak, że każda z tych zmiennych jest także podtermem całego termu. Ponadto prawe strony reguł są niewielkie, ich rozmiary są proporcjonalne do rozmiarów lewych stron. Wynika z tego, że rozmiar powstałego schematu jest wielomianowy względem rozmiaru grafowego λY -termu, od którego zaczynamy (czyli sumy, po wszystkich jego różnych podtermach, rozmiarów typów tych podtermów).

Uzyskana zależność jest odwrotna do tej z poprzedniego wykładu, gdzie dla danego schematu rekurencyjnego stworzyliśmy równoważny λY -term mający rozmiar grafowy (ale niekoniecznie klasyczny rozmiar) proporcjonalny do rozmiaru schematu rekurencyjnego.