

# Rozwiązania, seria 7.

28 grudnia 2012

## Zadanie 1.

Niech  $\phi \in L(\mathbb{R}^4; \mathbb{R}^4)$ . Wykaż, że jeżeli dla dowolnych dwóch przekształceń  $\lambda, \psi \in L(\mathbb{R}^3; \mathbb{R}^4)$  z równości  $\phi \circ \lambda = \phi \circ \psi$  wynika  $\lambda = \psi$ , to  $\phi$  jest izomorfizmem.

**Rozwiązanie.** Udowodnimy, że  $\phi$  jest izomorfizmem, jeśli wykażemy, że jest różnowartościowe i “na”.

Załóżmy, że  $\phi$  nie jest różnowartościowe. Wówczas  $\ker \phi \neq \{0\}$ , czyli istnieje  $\alpha \in \mathbb{R}^4$ ,  $\alpha \neq 0$  takie, że  $\phi(\alpha) = 0$ .

Rozważmy przekształcenie  $\lambda \in L(\mathbb{R}^3; \mathbb{R}^4)$  określone na bazie przestrzeni  $\mathbb{R}^3$  jako

$$\lambda([1, 0, 0]) = \alpha, \quad \lambda([0, 1, 0]) = 0, \quad \lambda([0, 0, 1]) = 0.$$

Natomiast  $\psi \in L(\mathbb{R}^3; \mathbb{R}^4)$  będzie tożsamościowo równe zeru:

$$\psi(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^3.$$

Dla tak określonych  $\lambda$  i  $\psi$  mamy

$$\phi \circ \lambda(x) = \phi \circ \psi(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^3.$$

To wynika z liniowości przekształceń  $\phi, \lambda$  i  $\psi$ . Skoro  $\psi \equiv 0$ , zaś  $\phi$  jest liniowe, to także  $\phi \circ \psi \equiv 0$ . Natomiast  $\phi \circ \lambda(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^3$ , dlatego że

- jeśli  $x \neq a \cdot [1, 0, 0]$  dla  $a \in \mathbb{R}$ , to  $\lambda(x) = 0$  i z liniowości  $\phi$  dostajemy  $\phi \circ \lambda(x) = \phi(0) = 0$ ;
- jeśli  $x = a \cdot [1, 0, 0]$ , to z liniowości mamy

$$\phi \circ \lambda(x) = \phi(a \cdot [1, 0, 0]) = a \cdot \phi([1, 0, 0]) = 0.$$

Zatem  $\phi \circ \lambda = \phi \circ \psi$ , więc z założenia  $\lambda = \psi$ . W szczególności mamy

$$\alpha = \lambda([1, 0, 0]) = \psi([1, 0, 0]) = 0,$$

co jest sprzeczne z założeniem  $\alpha \neq 0$ .

Czyli przekształcenie  $\phi$  jest różnowartościowe, a zatem  $\ker \phi = \{0\}$ , w szczególności  $\dim \ker \phi = 0$ .

Aby wykazać, że  $\phi$  jest “na”, skorzystamy z faktu z wykładu:

**Fakt.** Załóżmy, że  $f: V \rightarrow W$  jest liniowym przekształceniem. Wówczas  $\dim V = \dim \ker f + \dim \operatorname{Im} f$ .

Mamy  $\dim \mathbb{R}^4 = \dim \ker \phi + \dim \operatorname{Im} \phi = 0 + \dim \operatorname{Im} \phi$ . Zatem  $\dim \operatorname{Im} \phi = \dim \mathbb{R}^4$ , a ponieważ  $\operatorname{Im} \phi \subset \mathbb{R}^4$ , to musi być  $\operatorname{Im} \phi = \mathbb{R}^4$ , czyli  $\phi$  jest “na”.

## Zadanie 2.

Niech  $f: V \rightarrow W$  będzie przekształceniem liniowym. Wykaż, że jeżeli  $\alpha_1, \dots, \alpha_n, \beta_1, \dots, \beta_s$  jest taką bazą  $V$ , że  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  jest bazą  $\ker f$ , to  $f(\beta_1), f(\beta_2), \dots, f(\beta_s)$  jest bazą  $\operatorname{Im} f$ .

**Rozwiązanie.** Ponieważ  $f$  jest liniowe, to  $\dim V = \dim \ker f + \dim \operatorname{Im} f$ . Skoro  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$  jest bazą  $\ker f$ , to  $\dim \ker f = n$ . Zatem  $\dim \operatorname{Im} f = s$  i jeśli wskażemy dowolny podzbiór  $s$  wektorów z  $\operatorname{Im} f$ , który rozpina  $\operatorname{Im} f$ , to będzie on bazą obrazu.

Niech  $\gamma \in \operatorname{Im} f$ . Wówczas dla pewnego  $v \in V$  zachodzi  $f(v) = \gamma$ . Możemy zapisać  $v$  we współrzędnych bazy  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ :

$$v = a_1\alpha_1 + a_2\alpha_2 + \dots + b_s\beta_s.$$

Skąd dostajemy, że

$$\begin{aligned} \gamma = f(v) &= f(a_1\alpha_1 + \dots + a_n\alpha_n + b_1\beta_1 + \dots + b_s\beta_s) \text{ z liniowości } f \\ &= a_1f(\alpha_1) + \dots + a_nf(\alpha_n) + b_1f(\beta_1) + \dots + b_sf(\beta_s) \text{ ponieważ} \\ &\text{wektory } \alpha \text{ są bazą } \ker f \\ &= 0 + \dots + 0 + b_1f(\beta_1) + \dots + b_sf(\beta_s) \end{aligned}$$

Zatem układ  $f(\beta_1), f(\beta_2), \dots, f(\beta_s)$  rozpina przestrzeń  $\operatorname{Im} f$  i jest  $s$ -elementowy, a więc jest bazą  $\operatorname{Im} f$ .

## Zadanie 3.

Niech  $f_t: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  będzie zadane wzorem:

$$f_t(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + 2x_2 + 4x_3, x_1 + 3x_2 + 7x_3, -x_1 + x_2 + tx_3, 2x_1 + 2x_2 + 2x_3).$$

Oblicz dla jakich wartości parametru  $t$  przekształcenie  $f_t$  jest monomorfizmem.

**Rozwiązanie.** Zapiszmy macierz  $M(f_t)$  przekształcenia  $f_t$  i sprowadźmy ją do postaci schodkowej:

$$M(f_t) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 7 \\ -1 & 1 & t \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{II-I \\ III+I}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 3 & t+4 \\ 0 & -2 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{IV+2\cdot II \\ III-3\cdot II}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & t-5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Zatem dla  $t \neq 5$  wymiar obrazu jest 3, a więc  $f_t$  jest monomorfizmem (gdyż wymiar dziedziny jest również 3, czyli jądro jest wymiaru 0).

## Zadanie 4.

Wiadomo, że

$$\mathcal{B}: \quad (1, -3, 1), \quad (-1, 2, 0), \quad (1, 0, -3),$$
$$M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}, \quad M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Czy na podstawie tych informacji można wyznaczyć bazy  $\mathcal{A}$ ,  $\mathcal{C}$ ? Jeśli którąś z nich można wyznaczyć, zrób to; w przeciwnym razie uzasadnij (np. podając odpowiednie przykłady), że jest to niemożliwe.

**Rozwiązanie.** Zwróćmy uwagę, że wektory ze zbioru  $\mathcal{B}$  są liniowo niezależne, więc rzeczywiście tworzą bazę  $\mathbb{R}^3$ .

Wprowadźmy oznaczenie na wektory z rozważanych baz:

$$\mathcal{A}: \quad \alpha_1, \quad \alpha_2, \quad \alpha_3; \quad \mathcal{C}: \quad \gamma_1, \quad \gamma_2, \quad \gamma_3.$$

Wektory z bazy  $\mathcal{B}$  będziemy oznaczać odpowiednio jako  $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ .

Używając macierzy  $M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{B}}$  oraz  $M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{C}}$  obliczmy, wartości przekształcenia  $\phi$  na wektorach z bazy  $\mathcal{A}$ :

$$\begin{aligned} M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{B}}: \quad \phi(\alpha_1) &= \beta_1 + \beta_3 = (2, -3, -2), \\ \phi(\alpha_2) &= -\beta_1 + \beta_2 + 2\beta_3 \\ &= (-1, 3, -1) + (-1, 2, 0) + (2, 0, -6) \\ &= (0, 5, -7), \\ \phi(\alpha_3) &= \beta_1 - \beta_2 - \beta_3 \\ &= (1, -3, 1) + (1, -2, 0) + (-1, 0, 3) \\ &= (1, -5, 4); \end{aligned}$$
$$\begin{aligned} M(\phi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{C}}: \quad \phi(\alpha_1) &= \gamma_2 + 3\gamma_3, \\ \phi(\alpha_2) &= \gamma_3, \\ \phi(\alpha_3) &= \gamma_1 + 3\gamma_3. \end{aligned}$$

Z powyższych równości wynika, że

$$\begin{cases} \gamma_2 + 3\gamma_3 = (2, -3, -2), & \gamma_1 = (1, -15, 18), \\ \gamma_3 = (0, 5, -7), & \Rightarrow \gamma_2 = (2, -18, 19), \\ \gamma_1 + 2\gamma_3 = (1, -5, 4), & \gamma_3 = (0, 5, -7). \end{cases}$$

W ten sposób znaleźliśmy bazę  $\mathcal{C}$ .

Aby udowodnić, że bazy  $\mathcal{A}$  nie można wyznaczyć, rozważmy przypadek, gdy  $\mathcal{A}$  jest bazą standardową przestrzeni  $\mathbb{R}^3$  ( $\mathcal{A} = st$ ), bazy  $\mathcal{B}$  i  $\mathcal{C}$  oraz macierze  $M(\phi)_{st}^{\mathcal{B}}$  i  $M(\phi)_{st}^{\mathcal{C}}$  są takie, jak w założeniach zadania. Jeśli  $e_1, e_2, e_3$  jest bazą standardową  $\mathbb{R}^3$ , to poprzez  $\frac{st}{2}$  oznaczymy bazę  $\frac{1}{2}e_1, \frac{1}{2}e_2, \frac{1}{2}e_3$  przestrzeni  $\mathbb{R}^3$ .

Prawdziwy jest wówczas ciąg równości:

$$\begin{aligned}
 M(\phi)_{st}^{\mathcal{B}} &= M(id)_{st}^{\mathcal{B}} \cdot M(\phi)_{st}^{st} \\
 &= M(id)_{st}^{\mathcal{B}} \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot M(\phi)_{st}^{st} \\
 &= M(id)_{st}^{\mathcal{B}} \cdot M(id)_{\frac{st}{2}}^{st} \cdot 2 \cdot M(\phi)_{st}^{st} \\
 &= M(id)_{\frac{st}{2}}^{\mathcal{B}} \cdot 2 \cdot M(\phi)_{st}^{st} \cdot \frac{1}{2} \cdot 2 \\
 &= M(id)_{\frac{st}{2}}^{\mathcal{B}} \cdot M(\phi)_{\frac{st}{2}}^{\frac{st}{2}} \cdot 2, \text{ gdyż } M(\phi)_{st}^{st} = M(\phi)_{\frac{st}{2}}^{\frac{st}{2}} \\
 &= 2 \cdot M(\phi)_{\frac{st}{2}}^{\mathcal{B}} \\
 &= M(2\phi)_{\frac{st}{2}}^{\mathcal{B}}.
 \end{aligned}$$

Skorzystaliśmy z równości:

$$M(\phi)_{\frac{st}{2}}^{\frac{st}{2}} = M(id)_{\frac{st}{2}}^{\frac{st}{2}} \cdot M(\phi)_{st}^{st} \cdot M(id)_{\frac{st}{2}}^{st} = 2 \cdot M(\phi)_{st}^{st} \cdot \frac{1}{2} = M(\phi)_{st}^{st}.$$

Stąd  $M(\phi)_{st}^{\mathcal{B}} = M(2\phi)_{\frac{st}{2}}^{\mathcal{B}}$ , ale  $\phi \neq 2\phi$  (o ile  $\phi \neq 0$ ) oraz  $st \neq \frac{st}{2}$ . Zatem dla różnych przekształceń  $\phi$  baza  $\mathcal{A}$  może wyglądać inaczej, a założenia zadania nadal będą spełnione.

## Zadanie 5.

Niech  $\psi: \mathbb{R}^a \rightarrow \mathbb{R}^b$  będzie rzędu  $r$ . Udowodnij, że istnieją bazy  $\mathcal{A}$ ,  $\mathcal{B}$  takie, że  $M(\psi)_{\mathcal{A}}^{\mathcal{B}}$  zawiera  $r$  jedynek na przekątnej wychodzącej z lewego górnego rogu, a oprócz tego same zera:

$$\left( \begin{array}{ccc|c}
 1 & & 0 & \\
 & \ddots & & 0 \\
 0 & & 1 & \\
 \hline
 & 0 & & 0
 \end{array} \right)$$

**Rozwiązanie.** Rozważmy dowolną bazę  $\mathcal{A} := (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_a)$  przestrzeni  $\mathbb{R}^a$ . Z wykładu wiemy, że układ  $\psi(\alpha_1), \psi(\alpha_2), \dots, \psi(\alpha_a)$  rozpina  $im(\psi)$ . Z założenia przekształcenie  $\psi$  jest rzędu  $r$ , czyli  $\dim im(\psi) = r$ , a więc bez straty ogólności możemy zakładać, że pierwsze  $r$  wektorów  $\psi(\alpha_1), \psi(\alpha_2), \dots, \psi(\alpha_r)$  stanowią bazę  $im(\psi)$ . Wówczas wektory  $\alpha_{r+1}, \alpha_{r+2}, \dots, \alpha_a$  są bazą  $\ker(\psi)$  i z definicji jądra przekształcenia ich obrazem jest 0. Uzupełnijmy układ  $\psi(\alpha_1), \psi(\alpha_2), \dots, \psi(\alpha_r)$  dowolnie do bazy przestrzeni  $\mathbb{R}^b$  i niech to będzie baza  $\mathcal{B}$ . Zobaczymy, jak prze-

ksztalcenie  $\psi$  zachowuje się na tak określonych bazach:

$$\begin{aligned}\alpha_1 &\rightarrow \psi(\alpha_1) + 0 + \dots + 0 \\ \alpha_2 &\rightarrow 0 + \psi(\alpha_2) + \dots + 0 \\ &\dots \\ \alpha_r &\rightarrow 0 + \dots + 0 + \psi(\alpha_r) + 0 + \dots + 0 \\ \alpha_{r+1} &\rightarrow 0 + \dots + 0 \\ &\dots \\ \alpha_a &\rightarrow 0 + \dots + 0\end{aligned}$$

Czyli macierz przekształcenia  $\psi$  wygląda dokładnie tak, jak w wymaganiach zadania.