

Egzamin z algebry WNE, 2 temat A

26 lutego 2011

Zadanie 1. Niech $v_1 = (8, 5), v_2 = (5, -3)$ będą wektorami \mathbb{R}^2 .

a) Znaleźć taką bazę $\mathcal{B} = \{w_1, w_2\}$ przestrzeni \mathbb{R}^2 , gdzie $w_1 = (x_1, x_2), w_2 = (y_1, y_2)$, aby v_1 miał w bazie \mathcal{B} współrzędne 1, 2 natomiast v_2 miał w \mathcal{B} współrzędne $-2, 3$.

b) Czy można tak dobrać bazę w \mathbb{R}^2 aby v_1 miał w niej współrzędne 1, 1 natomiast v_2 współrzędne 3, 3. Odpowiedź uzasadnić.

Zadanie 2. Niech $V = \text{lin}((1, 2, 1, 1), (-1, 0, 2, 1), (4, 6, 1, 2), (1, 4, 4, 3)) \subset \mathbb{R}^4$ oraz niech $w_r = (3, 8, r, 5) \in \mathbb{R}^4$.

a) Znaleźć bazę V i określić $\dim V$.

b) Zbadać dla jakich wartości $r \in \mathbb{R}$ zachodzi $\text{lin}(w_r) \subset V$.

Zadanie 3. Niech przestrzeń $W \subset \mathbb{R}^4$ będzie opisana układem równań liniowych jednorodnych

$$U : \begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 + x_4 = 0 \\ 3x_1 + x_3 + x_4 = 0 \\ 5x_1 + 4x_2 - x_3 + 3x_4 = 0 \end{cases}$$

a) Znaleźć bazę i wymiar W

b) Uzupełnić układ U dołączając do niego pewne równania liniowe jednorodne, tak aby powstały układ U' opisywał $\text{lin}((1, 1, 0, -3))$. Uzasadnić poprawność rozwiązania.

Zadanie 4. W \mathbb{R}^2 zadana jest baza $\mathcal{A} = \{(1, 2), (2, 3)\}$, zaś w \mathbb{R}^3 baza $\mathcal{B} = \{(1, 0, 1), (1, 1, 1), (2, 1, 1)\}$. Przekształcenia liniowe $\phi, \psi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ są

określone przez macierze $M(\phi)_{\mathcal{A}}^{st} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, M(\psi)_{\mathcal{B}}^{st} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$,

gdzie symbol st w przypadku pierwszej macierzy oznacza bazę standardową w \mathbb{R}^3 , natomiast w przypadku drugiej macierzy bazę standardową w \mathbb{R}^2

a) Znaleźć wzory na przekształcenia ϕ, ψ oraz $\phi + \psi$

b) Obliczyć $\phi(v)$, gdzie v jest wektorem, który w bazie \mathcal{A} ma współrzędne 3, 5.

Zadanie 5. Niech $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 10 & -1 \\ 2 & 0 & 3 & 5 \\ 4 & 4 & 1 & 1 \\ 5 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 10 & 11 \\ 0 & 0 & 1/2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

oraz niech $A_t = \begin{pmatrix} 1 & t & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ dla $t \in \mathbb{R}$

a) Obliczyć $\det A$ oraz $\det(B^2(B^\top)^4)$

b) Dla jakich $t \in \mathbb{R}$ istnieje taka macierz $X \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$, że

$$A_t \cdot X = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Zadanie 6. Niech $\psi_s : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ będzie endomorfizmem zadanym wzorem: $\psi_s((x_1, x_2, x_3)) = (2x_1 + x_2 + 2x_3, 2x_1 + 3x_2 + sx_3, x_3)$

a) Dla $s = 0$ wyznaczyć wartości własne ψ_s oraz podać bazy odpowiadających im podprzestrzeni własnych

b) Określić dla jakich wartości $s \in \mathbb{R}$ istnieje baza \mathbb{R}^3 złożona z wektorów własnych ψ_s

Zadanie 7. Niech płaszczyzna $H \subset \mathbb{R}^3$ będzie opisana równaniem $x_1 + 3x_2 - x_3 = 0$, zaś $p = (1, 1, 1) \in \mathbb{R}^3$

a) Znaleźć parametryzację H oraz parametryzację prostej prostopadłej do H przechodzącej przez punkt p .

b) Znaleźć rzut prostopadły p na H .

Zadanie 8. a) Znaleźć postać standardową zadania programowania liniowego : $2x_3 - x_4 \rightarrow \max$,

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 - x_4 = 5 \\ 2x_1 - x_2 \leq 6 \end{cases}$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0$$

b) Rozwiązać metodą sympleks następujące zadanie programowania liniowego: $4x_1 + 2x_2 - 3x_5 \rightarrow \min$

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 + x_5 = 3 \\ 3x_1 + x_3 - 2x_4 + x_5 = 4 \end{cases}$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0, x_5 \geq 0$$