

P. Urzyczyn: Materiały do wykładu z semantyki

## Uproszczony<sup>1</sup> język PCF

**Składnia:** Poniżej  $\Gamma$  oznacza *otoczenie typowe*, czyli zbiór deklaracji postaci  $(x : \tau)$ .

$$\Gamma, x : \tau \vdash x : \tau \quad \Gamma \vdash 0 : \text{int} \quad \Gamma \vdash \text{succ} : \text{int} \rightarrow \text{int} \quad \Gamma \vdash \text{pred} : \text{int} \rightarrow \text{int}$$

$$\frac{\Gamma, x : \tau \vdash M : \sigma}{\Gamma \vdash \lambda x : \tau. M : \tau \rightarrow \sigma} \quad \frac{\Gamma \vdash M : \tau \rightarrow \sigma \quad \Gamma \vdash N : \tau}{\Gamma \vdash MN : \sigma}$$

$$\frac{\Gamma \vdash B : \text{int} \quad \Gamma \vdash M : \tau \quad \Gamma \vdash N : \tau}{\Gamma \vdash \text{ifzero } B \text{ then } M \text{ else } N : \tau} \quad \frac{\Gamma, x : \tau \vdash M : \tau}{\Gamma \vdash \text{fix } x : \tau. M : \tau}$$

**Skróty:**  $\Omega_\tau = \text{fix } x : \tau. x$ ,  $\underline{n} = \text{succ}^n(0)$ . Tam gdzie można pomijamy typy w wyrażeniach.

### Semantyka małych kroków:

W języku PCF (w wersji CBN) mamy sześć rodzajów *redeków*:

$$\begin{array}{ll} \text{pred}(\underline{n+1}) \Rightarrow \underline{n} & \text{pred}(0) \Rightarrow 0 \\ (\lambda x. M)N \Rightarrow M[N/x] & \text{fix } x. M \Rightarrow M[\text{fix } x. M/x] \\ \text{ifzero } 0 \text{ then } M \text{ else } N \Rightarrow M & \text{ifzero } \underline{n+1} \text{ then } M \text{ else } N \Rightarrow N \end{array}$$

*Konteksty ewaluacyjne* definiujemy pseudo-gramatyką

$$E[\ ] ::= [\ ] \mid E[\ ]N \mid \text{succ } E[\ ] \mid \text{pred } E[\ ] \mid \text{ifzero } E[\ ] \text{ then } M \text{ else } N$$

*Wartość* to liczebnik  $\underline{n}$ , stała  $\text{pred}$  lub  $\text{succ}$ , lub abstrakcja. Każdy term, który nie jest wartością, można jednoznacznie przedstawić w postaci  $E[R]$ , gdzie  $R$  jest redeksem lub zmienną. (Dowód przez łatwą indukcję.)

Zauważmy, że termy postaci  $E[\Omega]$  redukują się same do siebie.

Przyjmujemy  $M \rightarrow_\ell N$ , gdy  $M = E[R]$  oraz  $N = E[L]$  dla pewnej reguły  $R \Rightarrow L$ . Jak zwykle, notacja  $\rightarrow_\ell$  oznacza domknięcie przechodnio-zwrotne relacji  $\rightarrow_\ell$ , a notacja  $=_\ell$  odpowiednią relację równoważności. Indeks  $\ell$  opuszczamy tam, gdzie można. Napis  $\Gamma \vdash M = N : \tau$  oznacza, że  $M =_\ell N$  oraz  $\Gamma \vdash M : \tau$  i  $\Gamma \vdash N : \tau$ .

### Semantyka dużych kroków (dla termów zamkniętych):

Definiujemy  $V \Downarrow V$ , gdy  $V$  jest wartością, oraz:

$$\frac{M \Downarrow 0}{\text{pred } M \Downarrow 0} \quad \frac{M \Downarrow \underline{n+1}}{\text{pred } M \Downarrow \underline{n}} \quad \frac{M \Downarrow \underline{n}}{\text{succ } M \Downarrow \underline{n+1}}$$

$$\frac{M \Downarrow 0 \quad P \Downarrow V}{\text{ifzero } M \text{ then } P \text{ else } Q \Downarrow V} \quad \frac{M \Downarrow \underline{n+1} \quad Q \Downarrow V}{\text{ifzero } M \text{ then } P \text{ else } Q \Downarrow V}$$

<sup>1</sup>Zwykle dodaje się typ bazowy `bool` i normalny „if”. Można też dodać np. produkt kartezjański itp.

$$\frac{M \Downarrow \lambda x A \quad A[N/x] \Downarrow V}{MN \Downarrow V} \qquad \frac{M[\mathbf{fix} \ x. M/x] \Downarrow V}{\mathbf{fix} \ x. M \Downarrow V}$$

Semantyka małych kroków jest równoważna semantyce dużych kroków w następującym sensie:

**Fakt 1** *Warunki  $M \Downarrow V$  i  $M \rightarrow V$  są równoważne.*

**Dowód:** Z lewej do prawej prosta indukcja ze względu na wyprowadzenie  $M \Downarrow V$ . Z prawej do lewej indukcja ze względu na liczbę kroków redukcji. Krok indukcyjny wymaga pokazania, że jeśli  $M \rightarrow M' \Downarrow V$  to  $M \Downarrow V$ . ■

**Symulacje:** Relacja *aplikacyjnej symulacji*  $M \sqsubseteq^a N$  zachodzi pomiędzy zamkniętymi termami  $M$  i  $N$  (tego samego typu), gdy dla dowolnych termów zamkniętych  $\vec{N}$ :

$$\text{jeśli } M\vec{N} : \text{int}, \text{ oraz } M\vec{N} \Downarrow \underline{n}, \text{ to także } N\vec{N} \Downarrow \underline{n}.$$

Domknięcie quasiporządku  $\sqsubseteq^a$  do relacji równoważności oznaczamy przez  $\equiv^a$  i nazywamy *równoważnością aplikacyjną*.

*Symulacja obserwacyjna*  $M \sqsubseteq N$  ma miejsce wtedy, gdy dla dowolnego kontekstu  $C_{[\ ]}$ , z tego, że  $C_{[M]} \Downarrow \underline{n}$  wynika  $C_{[N]} \Downarrow \underline{n}$ . Napis  $M \equiv N$  oznacza, że zachodzą obie symulacje  $M \sqsubseteq N$  oraz  $N \sqsubseteq M$ ; mówimy wtedy, że  $M$  i  $N$  są *obserwacyjnie równoważne*.

**Fakt 2 (Lemat kontekstowy)**

*Relacje obserwacyjnej i aplikacyjnej symulacji (równoważności) są takie same.*

**Dowód:** Załóżmy, że  $M \sqsubseteq^a N$  i  $C_{[M]} \Downarrow \underline{n}$ . Dowodzimy, że  $C_{[N]} \Downarrow \underline{n}$ , przez indukcję ze względu na definicję relacji  $\Downarrow$ . Są dwa główne przypadki. Pierwszy dotyczy kontekstu z redeksem czołowym, np.  $C_{[M]} = (\lambda x P_{[M]})Q_{[M]}\vec{R}_{[M]}$ . Wtedy możemy zastosować założenie indukcyjne do termu  $C'_{[M]} = P_{[M]}[Q_{[M]}/x]\vec{R}_{[M]}$  i otrzymać  $P_{[N]}[Q_{[N]}/x]\vec{R}_{[N]} \Downarrow \underline{n}$ .

Drugi przypadek jest wtedy, kiedy  $C_{[\ ]} = [\ ]P_{[\ ]}\vec{Q}_{[\ ]}$ , czyli  $C_{[M]} = MP_{[M]}\vec{Q}_{[M]}$ . Rozpatrzmy kontekst  $D_{[\ ]} = MP_{[\ ]}\vec{Q}_{[\ ]}$ . Wtedy  $D_{[M]} = C_{[M]}$  oraz  $D_{[N]} = MP_{[N]}\vec{Q}_{[N]}$ . Ponieważ to nie jest liczebnik, więc kontekst  $D_{[\ ]}$  musi mieć redeks czołowy i stosuje się do niego poprzedni przypadek. Zatem  $D_{[N]} \Downarrow \underline{n}$ . Teraz korzystamy z tego, że  $M \sqsubseteq^a N$  i dostajemy  $C_{[N]} \Downarrow \underline{n}$ . Pozostałe przypadki są łatwe. ■

**Wniosek 3** *Dla każdego  $M$  zachodzi  $\Omega \sqsubseteq M$ , bo zawsze  $\Omega\vec{N} \Downarrow$ .*

**Semantyka denotacyjna:** Dziedziny semantyczne to  $D_{\text{int}} = \mathbb{N}_{\perp}$ , oraz  $D_{\tau \rightarrow \sigma} = [D_{\tau} \rightarrow D_{\sigma}]$ . Poniżej zakładamy, że  $\rho(x) \in D_{\tau}$ , gdy  $(x : \tau) \in \Gamma$ .

$$\begin{aligned} \llbracket x \rrbracket_{\rho} &= \rho(x), & \llbracket 0 \rrbracket_{\rho} &= 0, & \llbracket \text{succ} \rrbracket_{\rho}(n) &= n + 1, & \llbracket \text{succ} \rrbracket_{\rho}(\perp) &= \perp \\ \llbracket \text{pred} \rrbracket_{\rho}(n + 1) &= n, & \llbracket \text{pred} \rrbracket_{\rho}(0) &= 0, & \llbracket \text{pred} \rrbracket_{\rho}(\perp) &= \perp \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \llbracket MN \rrbracket_\rho &= \llbracket M \rrbracket_\rho(\llbracket N \rrbracket_\rho), & \llbracket \lambda x. M \rrbracket_\rho(d) &= \llbracket M \rrbracket_{\rho[x \mapsto d]} \\ \llbracket \mathbf{fix} \ x:\tau. M \rrbracket_\rho &= \text{LFP}(\lambda d. \llbracket M \rrbracket_{\rho[x \mapsto d]}) \\ \llbracket \mathbf{ifzero} \ B \ \mathbf{then} \ M \ \mathbf{else} \ N \rrbracket_\rho &= \begin{cases} \perp, & \text{jeśli } \llbracket B \rrbracket_\rho = \perp; \\ \llbracket M \rrbracket_\rho, & \text{jeśli } \llbracket B \rrbracket_\rho = 0; \\ \llbracket N \rrbracket_\rho, & \text{w przeciwnym przypadku.} \end{cases} \end{aligned}$$

**Fakt 4 (Poprawność)** *Jeśli  $M =_\ell N$ , to  $\llbracket M \rrbracket = \llbracket N \rrbracket$ .*

Z powyższego wynika w szczególności, że jeśli  $M \Downarrow \underline{n}$ , to  $\llbracket M \rrbracket = n$ .

**Aproksymowanie punktu stałego:** Dla dowolnego  $M$  definiujemy

$$\mathbf{fix}^0 x. M = \Omega, \quad \mathbf{fix}^{k+1} x. M = M[\mathbf{fix}^k x. M/x].$$

**Lemat 5** *Dla dowolnego  $M$  i dowolnego  $k$ :*

1.  $\mathbf{fix}^k x. M \sqsubseteq \mathbf{fix} x. M$ ;
2.  $\llbracket \mathbf{fix} x. M \rrbracket = \sup_k \llbracket \mathbf{fix}^k x. M \rrbracket$ .

**Dowód:** (1) Indukcja ze względu na  $k$ . Korzystamy z tego, że zawsze  $\Omega \sqsubseteq N$ , i z tego, że  $N_1 \sqsubseteq N_2$  implikuje  $C[N_1] \sqsubseteq C[N_2]$ . (2) Natychmiast z tw. o punkcie stałym. ■

**Termy obliczalne:** Dla dowolnego  $\tau$  definiujemy zbiór termów zamkniętych  $[\tau]$  typu  $\tau$ :

- $[\text{int}] = \{M : \text{int} \mid M \Downarrow \text{ lub } \llbracket M \rrbracket = \perp\}$ ;
- $[\tau \rightarrow \sigma] = \{M : \tau \rightarrow \sigma \mid \forall N(N \in [\tau] \rightarrow MN \in [\sigma])\}$ .

Elementy zbioru  $[\tau]$  nazywamy termami *obliczalnymi* w  $\tau$ . Jeśli  $x : \tau_1, \dots, x : \tau_n \vdash M : \tau$ , to  $M$  jest *obliczalny*, gdy dla dowolnych  $N_1 \in [\tau_1], \dots, N_n \in [\tau_n]$  zachodzi  $M[N_1/x_1 \dots N_n/x_n] \in [\tau]$ . Term  $M[N_1/x_1 \dots N_n/x_n] \in [\tau]$  nazwiemy *obliczalną instancją* termu  $M$ .

**Lemat 6** *Term  $M$  jest obliczalny wtedy i tylko wtedy, gdy dla dowolnej obliczalnej instancji  $M'$  termu  $M$  i dowolnych obliczalnych i zamkniętych termów  $\vec{N}$ :*

$$\text{jeśli } M'\vec{N} : \mathbf{int}, \text{ to albo } \llbracket M'\vec{N} \rrbracket = \perp \text{ albo } M'\vec{N} \Downarrow.$$

**Fakt 7 (Słaba adekwatność)** *Jeśli  $\llbracket M \rrbracket = n$  to  $M \Downarrow \underline{n}$ .*

**Dowód:** Wystarczy udowodnić, że każdy term jest obliczalny. Dowód (opuszczony) jest przez indukcję ze względu na budowę termu. W przypadku termu postaci  $\mathbf{fix} x. M$ , korzystamy z równości  $\llbracket \mathbf{fix} x. M \rrbracket = \sup_k \llbracket \mathbf{fix}^k x. M \rrbracket$ . ■

**Wniosek 8 (Adekwatność)** *Jeśli  $\llbracket M \rrbracket = \llbracket N \rrbracket$  to  $M$  i  $N$  są obserwacyjnie równoważne.*

**Dowód:** Na mocy „lematu kontekstowego” wystarczy wykazać równoważność aplikacyjną. Ta wynika z słabej adekwatności, bo  $\llbracket M\vec{P} \rrbracket = \llbracket N\vec{P} \rrbracket$  dla dowolnych  $\vec{P}$ . ■

**Równoległa alternatywa:** Funkcja  $por : \mathbb{N}_\perp \rightarrow \mathbb{N}_\perp \rightarrow \mathbb{N}_\perp$  jest określona tak:

$$por\ m\ n = \begin{cases} 0, & \text{jeśli } m = 0 \text{ lub } n = 0; \\ 1, & \text{jeśli } m, n \in \mathbb{N} \text{ i } m, n > 0; \\ \perp, & \text{w przeciwnym przypadku.} \end{cases}$$

Przyjmijmy, że zero interpretujemy jako *true* a liczby większe od zera jako *false*. Wtedy funkcja  $por$  to *równoległa alternatywa* („parallel or”), spełniona zawsze gdy któryś ze składników jest spełniony, nawet wtedy, gdy nieokreślony jest drugi składnik.

**Lemat 9** *Załóżmy, że  $M' = M[\vec{N}/\vec{x}] \rightarrow \underline{n}$ , gdzie  $\vec{x}$  to wszystkie zmienne wolne w  $M$ , a termy  $\vec{N}$  są zamknięte. Wtedy albo  $M \rightarrow \underline{n}$ , albo  $M \rightarrow E[x]$ , gdzie  $x \in \vec{x}$  i  $E[\ ]$  jest kontekstem ewaluacyjnym.*

**Dowód:** Indukcja ze względu na długość redukcji  $M' \rightarrow \underline{n}$ . Zakładając, że  $M = N\vec{R}$ , gdzie term  $N$  nie jest aplikacją, mamy tu kilka możliwości w zależności od  $N$ . Zbadanie ich pozostawiamy czytelnikowi. ■

Funkcja  $por$  nie jest definiowalna w języku PCF, co wynika z poniższego lematu (dla  $m = 1$ ).

**Lemat 10** *Nie istnieje term  $M$  o zmiennych wolnych  $x$  i  $y$ , spełniający jednocześnie warunki:*

$$M[\underline{0}/x, \Omega/y] =_\ell \underline{0} = M[\Omega/x, \underline{0}/y] \quad \text{oraz} \quad M[\underline{1}/x, \underline{1}/y] =_\ell \underline{m}, \text{ gdzie } m > 0.$$

**Dowód:** Z lematu 9 wynika, że wtedy  $M \rightarrow E[x]$  lub  $M \rightarrow E[y]$ , niemożliwe jest bowiem, aby term  $M$  redukował się i do  $\underline{0}$  i do  $\underline{m}$ . Jeśli jednak  $M \rightarrow E[x]$ , to  $M[\Omega/x, \underline{0}/y] \rightarrow E[\Omega]\not\Downarrow$ , i podobnie w drugim przypadku. ■

Stąd wynika, że nie zachodzi twierdzenie odwrotne do adekwatności.

**Fakt 11** *Semantyka denotacyjna dla PCF nie jest w pełni abstrakcyjna: istnieją takie termy zamknięte  $T_0$  i  $T_1$ , że  $T_0 \equiv T_1$  ale  $\llbracket T \rrbracket_0 \neq \llbracket T \rrbracket_1$ .*

**Dowód:** Niech  $T_a$ , gdzie  $a \in \{\underline{0}, \underline{1}\}$ , oznacza term:

$$\lambda p. \text{ifzero } p\ 0\ \Omega \text{ then ifzero } p\ \Omega\ 0 \text{ then ifzero } p\ 1\ 1 \text{ then } \Omega \text{ else } a \text{ else } \Omega \text{ else } \Omega.$$

Łatwo widzieć, że  $\llbracket T_0 \rrbracket por = 0$  i  $\llbracket T_1 \rrbracket por = 1$ , skąd  $\llbracket T_0 \rrbracket \neq \llbracket T_1 \rrbracket$ . Ponadto, gdyby  $T_0 M \Downarrow$ , dla jakiegoś  $M$ , to term  $Mxy$  musiałby spełniać warunki, o których mowa w lemacie 10. Skoro takiego nie ma, to zawsze  $T_0 M \not\Downarrow$ , czyli  $T_0$  jest aplikacyjnie równoważne z  $\Omega$ . Podobnie jest dla  $T_1$ , więc mamy aplikacyjną równoważność termów  $T_0$  i  $T_1$ . A wiadomo, że z równoważności aplikacyjnej wynika równoważność obserwacyjna. ■

### Ćwiczenia:

1. Udowodnić, że dla każdej funkcji częściowo rekurencyjnej  $\varphi$  istnieje taki term  $\Phi$  w języku PCF, że  $\varphi(n) = m$  wtedy i tylko wtedy, gdy  $\Phi(\underline{n}) \Downarrow \underline{m}$ . Inaczej: w PCF można zdefiniować każdą funkcję częściowo rekurencyjną.
2. Uzupełnić brakujące dowody.